

プログラム

ロボティクスの未来と課題

日 時： 令和2年3月2日（月） 13：00－18：40

場 所： 駿河台校舎タワー・スコラ1階 S101 教室

総合司会： 理工学研究所次長 教授 大月 穰

13：00－13：05 開会挨拶 理工学部長 教授 岡田 章

第一部 日本大学ロボティクスソサエティ (NUROS) の取組み

13：05－14：05

司 会： 理工学部研究所長 教授 内木場 文男

講 演：

13：05－13：17 NUROS 全体と理工学部の取組み 教授 内木場 文男 2

13：17－13：29 生産工学部での取組み 教授 内田 康之（生産工学部）

13：29－13：41 工学部での取組み 教授 武藤 伸洋（工学部）

13：41－13：53 松戸歯学部での取組み 専任講師 五十嵐 由里子（松戸歯学部）

13：53－14：05 生物資源科学部での取組み 准教授 岩淵 範之（生物資源科学部）

第二部 理工学研究所先導研究推進プロジェクト成果報告

14：10－16：40

司 会：理工学研究所次長 教授 大月 穰

平成30年度から令和元年度 プロジェクト

IoT デバイスのための低品位な熱源を利用した 超スマート発電機の研究開発

講 演：

14：10－14：40 プロジェクトについて

研究代表者 精密機械工学科 教授 田中 勝之 5

14：40－14：55 MEMS タービン発電機の開発

精密機械工学科 助教 金子 美泉 6

14：55－15：10 マイクロタービンの流動解析

機械工学科 助教 関谷 直樹 8

15 : 10 - 15 : 25 小型発電機の性能評価

電気工学科 助手 辻 健太郎 10

令和元年度から令和2年度 プロジェクト

生物に学んだ次世代型ロボットシステムの開発—CSTロボットファクトリーの実現—

講演 :

15 : 25 - 15 : 55 次世代型ロボットシステムの開発状況 - 静電モータおよびアナログ集積回路 AI -

研究代表者 精密機械工学科 准教授 齊藤 健 12

15 : 55 - 16 : 10 磁気アクチュエータ用熱制御金属薄膜磁石と新規フレキシブル磁気センサ素子の開発

電子工学科 教授 塚本 新 16

16 : 10 - 16 : 25 小型磁気モータ用誘電性磁性薄膜の作製及び磁気特性

電子工学科 准教授 芦澤 好人 18

16 : 25 - 16 : 40 ハードウェア・ソフトウェアの融合によるロボット制御

応用情報工学科 准教授 望月 寛 20

第三部 招待講演

16 : 40 - 17 : 30

司会 : 理工学部 准教授 齊藤 健

Beyond Human Technology が拓く新世界

名城大学教授, 大阪大学名誉教授 金子 真 先生 23

17 : 30 : 閉会挨拶

理工学研究所長 教授 内木場 文男

17 : 40 - 18 : 40 情報交換会 タワー・スコラ カフェ (※学生の方は参加できません)